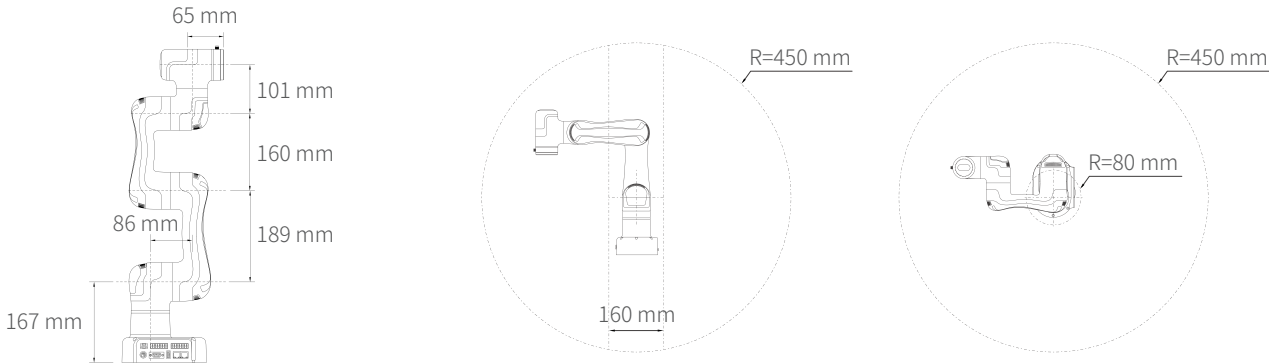


製品仕様



製品名称		Magician E6
本体重量		7.2 kg
自由度		6
最大ペイロード		500 g
最大動作半径		450 mm
繰り返し位置決め精度		± 0.1 mm
先端最大動作速度		0.5 m/s
関節移動範囲	J1	± 360°
	J2	± 135°
	J3	± 154°
	J4	± 160°
	J5	± 173°
	J6	± 360°
単軸の最大移動範囲		120° /s
電源入力		100V ~ 240V AC, 50/60 Hz
定格電圧		48V DC, 5A
定格電力		130W
通信インターフェース	イーサネット	2個、TCP/IPおよびModbus TCP通信に使用
I/Oポート	先端	DI x 2、DO x 2、24V x 1、GND x 1
	スタンド	DI x 16、DO x 16、24V x 4、GND x 4
I/O出力		24V、総出力2A、単一パス最大0.5A
外部ポート		非常停止スイッチ x 1、ABZエンコーダポート x 1、電源ポート x 1
コントロールソフトウェア		DobotStudio Pro
IP保護等級		IP20
スタンドの寸法		162 mm x 120 mm x 103mm
動作環境		温度：0°C ~ 40°C/湿度：25% ~ 85%、結露なし
騒音		60dB (A)
設置		台面上設置
材料		アルミニウム合金、ABS樹脂

*製品モデルの仕様および技術指標に変更がある場合でも、別途通知はしませんのでご理解ください。



D230717

DOBOT Magician E6

DOBOT Magician E6は、教育と研究向けに開発された卓上6軸協働ロボットです。産業用ロボットの性能を備え、さまざまな産業用拡張アクセサリをサポートし、自動化用途のシーンをリアルに復元し、没入式の教育・研究体験を作り出すことができます。

DOBOT Magician E6は豊富な二次開発インターフェースを提供します。ロボットの構造と制御原理をカバーするカスタムのカリキュラムシステムは、教育と科学研究に新しい扉を開き、人工知能、スマート製造の分野に最適な実践的プラットフォームを提供します。

製品の特徴

高い安全性

流線型の本体設計に衝突検出機能を組み合わせ、操作はさらに安全となり、リングインジケータを備えているので、ロボットの動作状況をリアルタイムで把握でき、ユーザーの衝突リスクを効果的に低減できます。



簡単な設置

本体は小型かつ軽量であり、卓上に配置すれば設置および起動できます。簡単かつ柔軟で、ロボットとコントローラの統合設計を採用し、複雑な配線が不要で、電源に差し込めばすぐに使えます。



迅速に身に付ける

自社開発の軌跡再現技術に基づき、ドラッグ・ティーチングにより、軌跡記録を簡単に完了できます。グラフィカルプログラミングもサポートされており、ゼロからすぐに身に付け、簡単に使うことができ、誰でも操作できます。



柔軟な拡張性

ROS、Matlab、Labview、C++などの制御方法をサポートして、豊富な開発インターフェースにより二次開発を可能にし、吸盤、グリッパー、スライドレールなどの産業用エコ部品に対応し、利用シーンを柔軟に拡張することができます。



教育用リソース

DOBOT Magician E6の卓越した性能と豊富な二次開発インターフェースに基づき、産業分野における生産用途と組み合わせ、Debotは新しい実用的なガイドブック、教育用ソフトウェアなどの教育用リソースを開発しました。実際のスマート製造シーンは教育用の事例として洗練され、教育内容は職務の技能要求に近いものとなっており、教育機関が次世代の実用型技術人材を育てるサポートをします。



教育シーン

ロボット認知とプログラミング教育

ロボットの基礎教育と導入トレーニングを実施し、ロボットの構造と原理を詳細に理解し、自動化生産プロセスを実際に体験するために使用されます。



産業用途のシミュレーションとトレーニング

インダストリー4.0スマートファクトリーのシーンを教室に導入し、ロボット工学、自動化、電気機械、ロボットなどの関連の専門的トレーニングと教育を展開できます。



ロボットの高度な原理と研究

ROS、Matlab、Python、C++などを基にして制御アルゴリズム、シミュレーション、制御ロジックの開発などの分野における科学研究プロジェクトを行います。



DOBOT Magician E6
Desktop Cobot for Education and Research