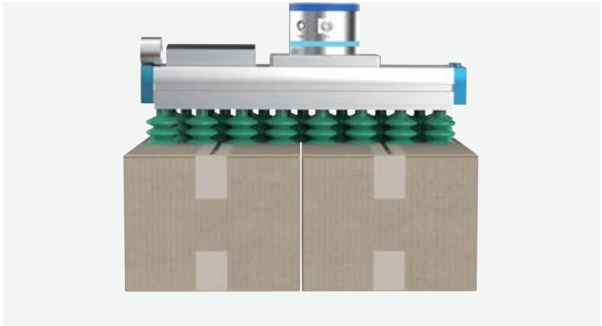
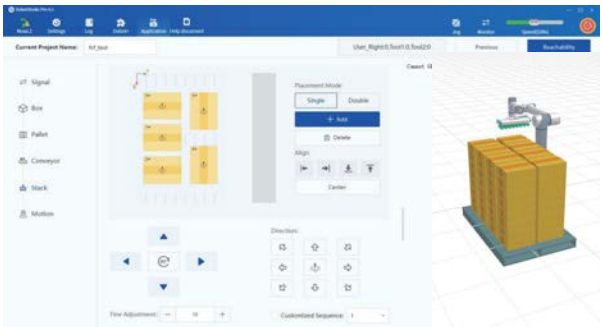


プロセス・パッケージの機能特徴



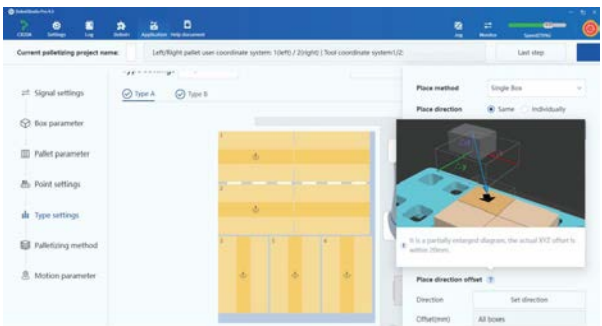
効率的なダブル吸引モード

新たにダブル吸引モードを追加します。一度に2つのボックスを吸引して段積みを行います。段積み効率を最大62.5%向上させ、効率的な段積み作業が可能です。



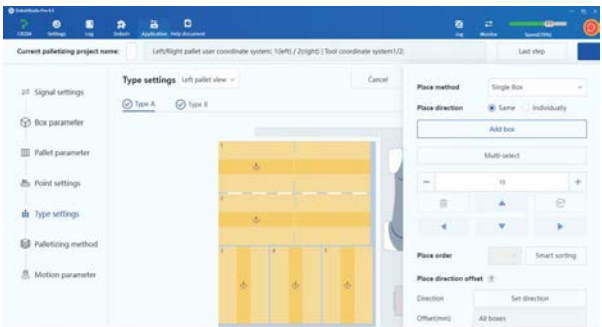
可視化設定

プロセス・パッケージは3D表示機能を搭載し、設定中には、材料ボックス、パレット、パレットパターン、段数などがリアルタイムな3Dグラフィックで表示され、直感的で簡単に設定することができます。



材料ボックスの経過点と目標点を設定可能

段積み位置と段積み経過位置を設定することができます。材料ボックスのサイズ差とパレットの高さ差による影響を減らすことができます。ボックスの間隔を必要以上に確保する必要はありませんので、ボックスを綺麗に揃えることができます。段積み位置と段積み経過位置は個別に設定でき、より柔軟なデバッグを実現できます。



柔軟なパレットパターン設定

材料ボックスの積み順序、と8種類のボックス積み方向を設定でき、さまざまな複雑な積み方に対応できます。



分割パネルのピック&プレースが可能

食品や飲み物などの作業要求を考慮し、プロセス・パッケージには段積み作業中の分割パネルをピック・プレースすることを追加し、積み作業の安定性を向上させます。分割パネルピック&プレース機能の設定は簡単で、分割パネルのピック点、経過点、プレース点の3つのステップを設定するだけでよい。

製品規格

製品名称	CR20A縦型パレタイズワークステーション	CR20A昇降型パレタイズワークステーション	CR10A昇降型パレタイズワークステーション
最大荷重*1	20 kg	20 kg	10 kg
最大積み速度*2	個別ピック・個別プレース：9個/分 ダブル吸引・個別ダブルプレース：13個/分	ダブルピック・個別プレース：9個/分 ダブル吸引・個別ダブルプレース：13個/分	個別ピック・個別プレース：9個/分 ダブル吸引・個別ダブルプレース：13個/分
最大積み高さ*3	1740 mm	2100 mm	1800 mm
作業半径	1700 mm	1700 mm	1300 mm
設置面積	1350 mm * 2220mm	1350 mm * 2220 mm	1350 mm * 2220 mm
機器重量*4	300 kg		
定格電圧	AC 100-240V 50/60Hz	AC 110 /AC 230V 50/60Hz	AC 110 /AC 230V 50/60Hz
最大電流	16A	16A	10A
典型電力	3000W		2000W
温度範囲	10 °C-50 °C		
保護等級	ロボット本体：IP54、パレタイズワークステーション：IP20		
認証	EU：CE		
	US：FCC		
	CAN：ICES-003		

*1 エンド吸引盤の重量を除く。
*2 実際の積み速度は、ボックスの重量、サイズ、配置レイアウトなどによって異なる。
*3 ボックスのサイズと配置レイアウトは、実際の積み高さに影響を及ぼす可能性がある。
*4 ロボットアームとエンドの重量を除く。

設定リスト

製品名称	CR20A縦型パレタイズワークステーション	CR20A昇降型パレタイズワークステーション	CR10A昇降型パレタイズワークステーション
CR10Aロボット	-	-	✓
CR20Aロボット	✓	✓	-
ロボット制御キャビネット	✓	✓	✓
パレタイズワークステーションのベース	✓	✓	✓
昇降柱	-	✓	✓
立柱	✓	-	-
パレタイズ用プロセス・パッケージ	✓	✓	✓
タブレット	オプション		
ティーチングペンダント	オプション		
エンド吸引盤	オプション		



Dobot協働ロボット
パレタイズソリューション

30分で設定が完了する 20kgの最大荷重 積み速度は8~13個/分

- www.dobot-robots.com
- sales@dobot-robots.com
- linkedin.com/company/dobot-industry
- youtube.com/@dobotarm
- 〒105-0013 東京都港区浜松町2-1-12 Vort浜松町III 4階



D231206

DOBOT協働ロボットを選ぶ理由

高荷重・高速

ワークステーションの最大荷重は20 kgで、最大積み高さは2,100 mmで、食品、飲み物、医薬品などの段積み作業に簡単に対応できます。

新世代のCR10A・20A協働ロボットを搭載し、積み速度は業界をリードする基準の8~13個/分になっています。

Ewellix 900 mm大型昇降耐荷重柱をオプションで選択可能で、最大耐荷重は1500 Nで、安定性と信頼性が高く、騒音が小さい。

高い安全性

仮想壁機能を搭載し、運転境界を任意設定でき、生産の安全を保証します。安全レーザー、安全光格子などの安全装置を外部接続可能で、複数の保護を簡単に実現します。製品はISO12100、EN60204-1、ISO10218-2、ISO13849-1のシリーズ認証を取得し、信頼できる安全性を保証します。

30分で素早く生産を開始可能

Dobotが独自で開発したパレタイズプロセス・パッケージを搭載し、プログラミングをすることなく5ステップの簡単設定で生産を開始できます。

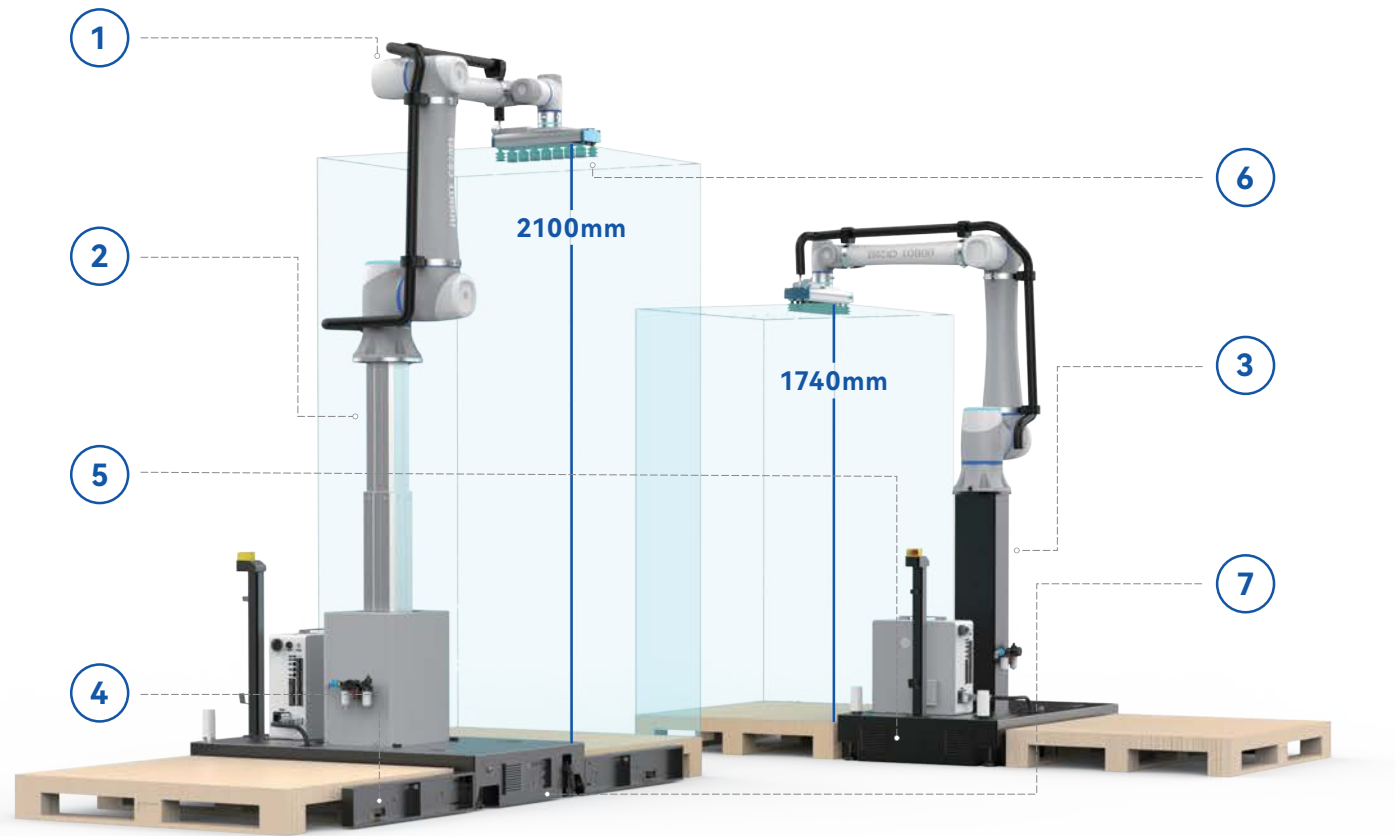
柔軟な導入

モジュラーデザインを採用したワークステーションはプラグアンドプレイをサポートし、速やかな設置が可能です。「多品種製品」の生産に簡単に対応し、段取り替えの手間を省きます。

速やかなリターン

DOBOTパレタイズワークステーションを使用すれば、段積み作業の重労働から解放され、低生産価値作業の運営コストを大幅に節約できます。ワークステーションの操作は簡単で、一般従業員でもすぐに使いこなすことができ、メンテナンスコストを削減します。生産開始後、通常は8~10ヶ月だけでコストを回収できます。

製品イメージ



1 DOBOTCR20A協働ロボット:

最大荷重は20 kgで、作業範囲は1,700 mmで、カバー範囲が広く、段積み作業を楽しめます。

2 昇降軸:

柱体は最高900 mmまで上昇可能で、積み高さは2,100 mmまで可能です。

3 固定立柱:

厚さ8 mmの角管で溶接した安定な構造を形成しています。固定高さは1,150 mmで、最大積み高さは1,740 mmとなります。

4 パレット検知・位置決め装置:

パレット検知と位置決め装置: ワークステーションにパレットが設置されているかどうかを検出し、パレットが指定された位置に配置されていることを確認します。

5 標準パレタイズベース:

高度に統合されたパレタイズベース、組み込んだ完全な電気制御および通信システム、モジュラーなハードウェア設計により、簡単な設置を実現します。フォークリフトの穴を用意し、段取り替えがより便利です。

6 エンドツール:

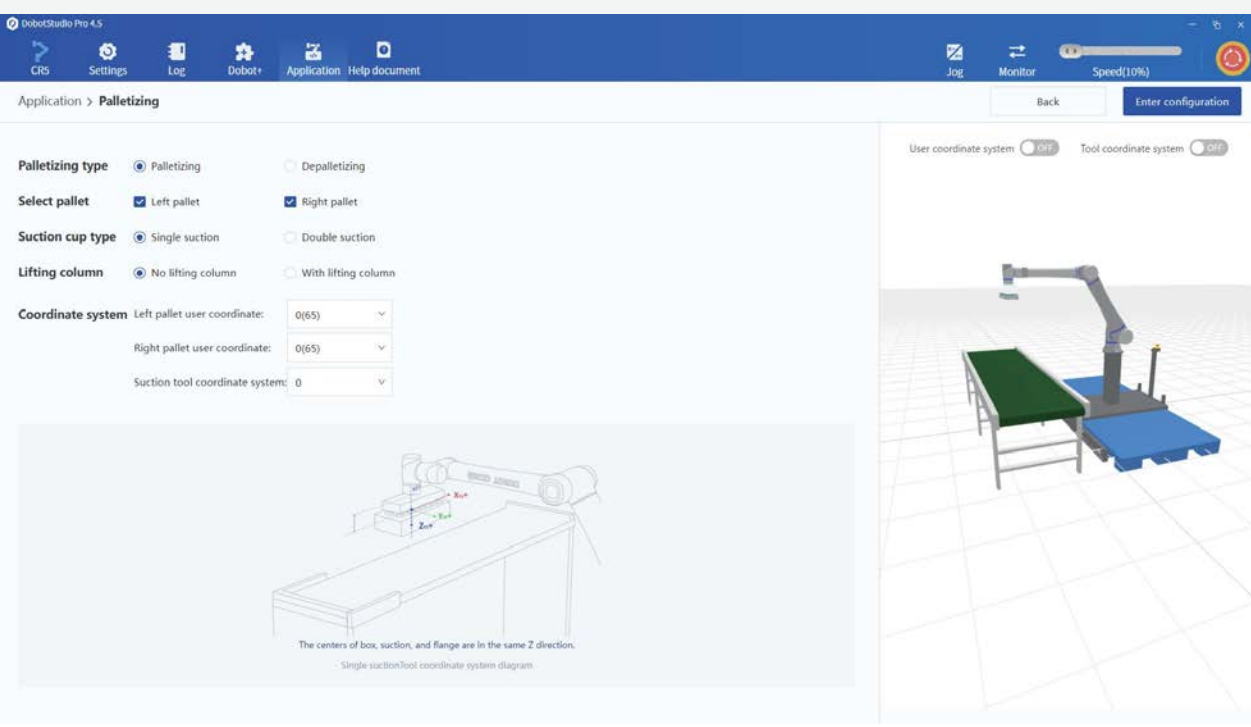
実際によってオプションを選択可能
装備1: schmalz 20kg 荷重の大面积真空吸引装置
装備2: 非標準のカスタマイズが可能で、ダブル吸引エンドを搭載可能

7 外部端子パネル:

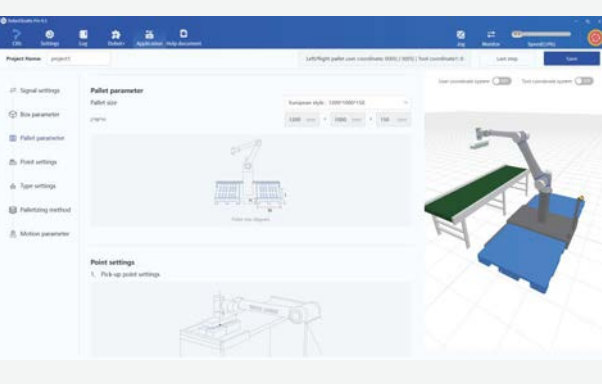
パネルは端子の簡易接続に対応し、クライアントの制御信号を速やかに接続できます。I/O信号インターフェースを用意し、安全装置を簡単に拡張できます。

DOBOTパレタイズソフトウェアプロセス・パッケージ

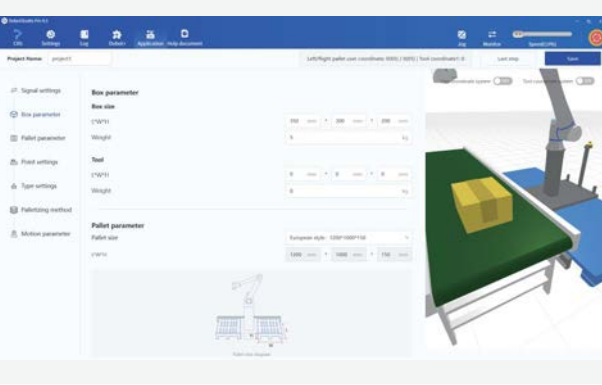
信号設定



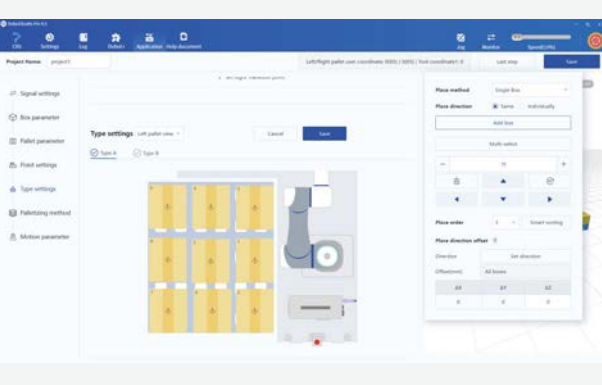
パレットパラメータ設定



ボックスパラメータ設定



パレットパターン設定



運動パラメータ設定

