

幅広い用途

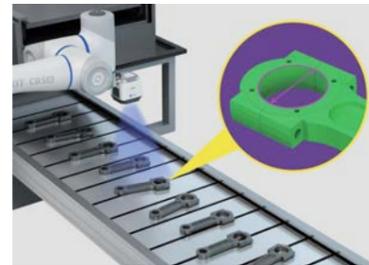
AGV ロボットが高精度測位機能が必要とする適用シナリオ（運搬、荷積み、荷卸しなど）では、VX500 スマートカメラにより、より高速、より正確、より柔軟なグリップと位置合わせが可能になります。



半導体ダイボンドの荷積み/荷卸し



CNC マシンの荷積み/荷卸し



部品直径の測定



物流バーコードの認識



パッケージ文字の認識

仕様

センサータイプ	CMOS、グローバルシャッター
ピクセルサイズ	3.2 μm x 3.2 μm
センサーのサイズ	1/1.7 インチ
解像度	5 メガピクセル
ピクセル形式	モノラル 8
色	白黒
レンズコネクタ	M12 - マウント
焦点距離	12.4 mm
光源	14 個の白色 LED
重量	500 g

*注意：製品仕様と技術データは予告なく変更される場合があります。



VX500 スマートカメラ

VX500 スマートカメラは、5メガピクセルのカメラ、LED光源、Dobotが自社開発した2.5Dアルゴリズムを備えています。統合されたイメージングと通信により、最大±0.26mmの空間補正精度で、適用シナリオの高さと傾斜の変化を正確に識別できます。さらに、包括的なエラー防止検出アルゴリズムを採用し、視覚的な位置特定、測定、検出、認識などのさまざまな視覚応用に最適です。Dobot協働ロボットに適用可能で、プラグアンドプレイをサポートするほか、選択と組み立て、外部配線、ソフトウェアとハードウェアのデバッグが不要です。これにより、ユーザーはさまざまなビジュアルソリューションを簡単に構築できます。



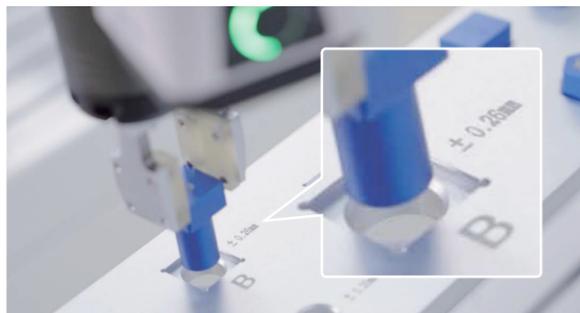
強力で多用途

2.5D 測位

Dobotが自社開発した高性能2.5Dアルゴリズムにより、±0.26mmの精度で迅速な測位が可能になり、AGVロボットが運搬、荷積み/荷卸しなどのタスクを実行するときの空間的な高さの変化（凹凸、傾斜など）によって引き起こされる不正確な測位の問題に対処します。

2D 測位

ワークピースの迅速なマッチングと位置特定機能により、ワークピースの移動、回転、拡大縮小、および環境照明の変化の影響を最小限に抑え、ワークピース位置のリアルタイムのフィードバックを実現します。



OCR

(光学文字認識)

ディープラーニングに基づくOCRアルゴリズムが搭載されており、さまざまな文字を正確に認識できます。



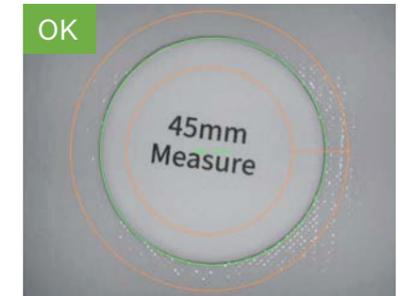
コード認識

複雑な背景、低コントラスト、変形などの複雑なシーンでも複数のバーコードを識別できます。



測定

直径、幅、グレーエリアなどのパラメータの測定がサポートされています。



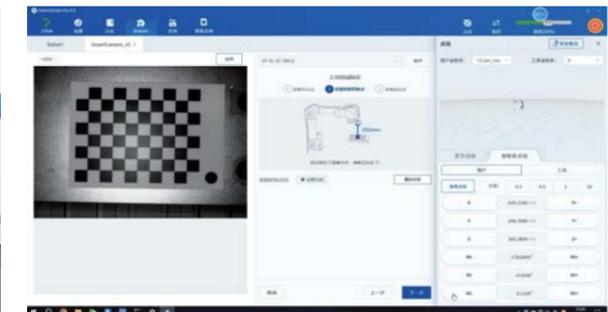
迅速かつ簡単な導入

プラグアンドプレイ

VX500 スマートカメラは Dobot 協働ロボットと DobotStudio Pro ソフトウェアに対応し、他の通信モジュールまたはサードパーティ製ソフトウェアを必要とせずにロボットとカメラ間の相互接続を可能にします。

時間と労力を節約

自動キャリブレーションなどの機能により、操作が大幅に簡素化され、初心者でも直観的なインターフェースのガイダンスに従ってデバッグと導入を迅速に実行できます。



コーディングは不要

使いやすい図形処理プログラミングにより、ユーザーは複数の機能を自由に組み合わせることができ、協働ロボットとビジョンシステムの共同制御が可能になります。

